

機器人新聞精選週報

國家智慧機器人中心 NCAIR | 企劃推廣組 | 第 2 期

01 KAIST 與 Stanford 發表自動穿衣機器人技術

2026/7/17 | 新聞摘要

韓國科學技術院 (KAIST) 與美國史丹佛大學共同研發 Self-Wearing Adaptive Garment (SWAG) 自動穿衣機器人技術，將氣壓驅動、柔軟且具彈性的「藤蔓機器人」嵌入衣物。系統啟動後，藤蔓機器人會沿著身體輪廓延伸，並在移動過程中將衣物逐步翻展至使用者身上，即使使用者未保持靜止也能運作。研究團隊表示，穿上一整套衣物約需 10 秒，未來可望應用於高齡者及身心障礙者的穿衣輔助，以及半導體無塵室與緊急救援人員快速穿戴防護裝備。該研究預印本於 2025 年 7 月 9 日公開於 arXiv，同年 11 月正式刊登於《IEEE Robotics and Automation Letters》，近日因 Reuters 進行現場採訪並經多家媒體報導，再度受到關注。

關鍵重點 | 氣壓驅動藤蔓機器人、嵌入式自動穿衣技術、約 10 秒完成穿衣、移動中仍可運作、照護及防護裝備應用。

新聞連結 | [Reuters](#) [中央社](#) [KAIST](#) [arXiv](#) [udn](#) [Technology Org](#)

02 Agility 在 Fremont 啟用人形機器人研發中心

2026/7/17 | 新聞摘要

Agility Robotics 位於美國加州 Fremont、占地約 6 萬平方英尺的新中心已正式啟用，將作為 Digit 人形機器人的 AI、軟體及任務訓練據點，協助 Digit 學習新技能，並執行更複雜的倉儲與製造任務。中心預計招募近 200 名專業人員，涵蓋 AI 與機器學習軟體工程及現場營運。Agility 表示，Digit 已在 Schaeffler、GXO、Toyota Motor Manufacturing Canada 及 Mercado Libre 等企業的製造、配送與物流場域投入商業運作，累積逾 6.5 萬小時，目前主要執行料箱搬運等重複性任務。Digit v5 多年期訂單總值已逾 3 億美元，實際金額將依合約里程碑逐步實現，另有逾 30 家潛在客戶。公司同時規劃透過合併方式上市；若交易完成，預計可取得逾 6.2 億美元資金，用於履行現有訂單、擴大 Digit v5 生產及加速商業部署。

關鍵重點 | 人形機器人研發與訓練中心、Digit AI 與任務能力開發、商業運作累積逾 6.5 萬小時、重複性搬運任務、Digit v5 訂單逾 3 億美元、上市籌資擴產。

新聞連結 | [Agility](#) [R&A News](#) [Rocking Robots](#) [RobotToday](#) [Business Insider](#) [Business Insider Taiwan](#)

03 Sunday Robotics 的 Memo 機器人摺衣成功率達 99.1%

2026/7/17 | 新聞摘要

Sunday Robotics 公布家用機器人 Memo 的新一代 ACT-2 模型，可摺疊 9 類衣物，並在不同的照明、衣物尺寸、床鋪位置及起始狀態下進行 785 次測試，成功率達 99.1%。ACT-2 採用示範學習與機器人閉環訓練，先透過自行開發、成本約 200 美元的感測手套蒐集人類操作資料，再由機器人反覆測試並持續修正模型。其使用同一個模型檢查點，可降低進入新家庭時的調適成本。早期 ACT-1 已展示清理餐桌、將餐具放入洗碗機及操作濃縮咖啡機等能力；目前 ACT-2 也正學習吸塵、整理玩具、拉拉鍊、翻整褲子及準備咖啡，但尚未達到公司提出的 Solve 評估標準；Sunday 預計於 2026 年秋季將 Memo 送入家庭展開 Beta 測試。

關鍵重點 | 9 類衣物摺疊成功率 99.1%、同一模型適用陌生家庭、示範學習與閉環訓練、2026 年秋季家庭 Beta 測試。

新聞連結 | [Sunday Robotics](#) [Business Insider](#) [Machine Brief](#) [實測影片](#)

04 Medtronic 發表 Touch Surgery Aide 即時 AI 手術運算平台

2026/7/21 | 新聞摘要

Medtronic 發表 Touch Surgery Aide 即時 AI 手術運算平台，結合電腦視覺、多模態 AI 及 NVIDIA 加速運算技術，可在手術進行期間即時處理影像與手術資訊，並同時執行多項 AI 應用。首項應用 Instrument Exit Point (IEP) 已獲美國 FDA 核准，可搭配 Hugo 機器人手術系統，當特定手術器械移出影像可視範圍時，向手術團隊發出視覺提示。該系統屬即時安全提示與決策支援，並非由 AI 自主執行手術；未來預計擴展至腹腔鏡手術及更多手術室 AI 應用。

關鍵重點 | 手術室即時 AI 運算、Hugo 機器人手術系統、器械移出視野即時提示、FDA 核准 IEP 應用、非自主手術。

新聞連結 | [Medtronic](#) [MedTech Dive](#) [Yahoo Tech](#) [MassDevice](#)

05 Samsung 成立 RX 機器人事業推進室

2026/7/21 | 新聞摘要

Samsung Electronics 成立直屬執行長的 RX (Robotics eXperience) 機器人部門，負責中長期機器人策略、核心技術研發及商業化，並整合公司原本分散的機器人硬體、AI、軟體與產品開發資源。Samsung 任命曾負責現代汽車的機器人事業布局及 Boston Dynamics 發展方向的執行副總裁 Lee Dongkun，主導公司中長期機器人事業規劃。將採取「先工業場域、後消費市場」的分階段發展策略，優先推動人形機器人應用於製造業，未來再擴展至家庭與零售市場。相關布局也將銜接公司在韓國嶺南地區規劃的 Physical AI 創新聚落，並計畫在美國、中國及日本設立機器人研究據點，運用當地技術生態系與專業人才強化研發能力。

關鍵重點 | 直屬執行長的 RX 機器人部門、整合機器人軟硬體與 AI 技術、先工業場域、後消費市場、美中日全球研發據點。

新聞連結 | [Reuters](#) [Seoul Economic Daily](#) [ChosunBiz](#) [Engadget](#) [AJU Press](#) [The Straits Times](#) [工商時報](#)

06 Mimic Robotics 推出 M1 + U1 通用型靈巧操作平台

2026/7/16 | 新聞摘要

瑞士新創 Mimic Robotics 推出 mimic hand M1 五指機器人靈巧手及 mimic wearable U1 穿戴式資料蒐集裝置，並整合控制軟體與 AI 模型，推出支援通用型靈巧操作的 Physical AI 平台，鎖定製造、組裝、包裝及物流等工業應用。M1 採用腱繩驅動設計，關節可受外力帶動，具較佳柔順性；全手具 15 個主動自由度及 21 個關節，並搭載力覺估測與指尖觸覺感測功能，可兼顧精細操作與高負載抓取。U1 則讓人員穿戴裝置後直接以雙手操作物件，同步記錄手部關節動作、接觸力及影像資料，蒐集與 M1 運動結構相對應的人體操作示範，作為機器手的訓練資料，以提升高品質操作資料的蒐集效率。

關鍵重點 | M1 腱繩驅動靈巧手、15 個主動自由度、力覺估測與指尖觸覺感測、U1 人體操作資料蒐集、通用型靈巧操作平台。

新聞連結 | [Mimic 技術](#) [Mimic](#) [Business Wire](#) [SiliconANGLE](#)

07 Humanoid 募資 1.52 億美元並由 Bosch 協助製造

2026/7/21 | 新聞摘要

英國人形機器人新創公司 Humanoid 完成 1.52 億美元 A 輪募資，投資後估值達 13.5 億美元，累計募資金額增至 2.7 億美元。本輪由 Prime Movers Lab 領投，Schaeffler、Bosch、富邦金控創投及 Aglaé Ventures 等機構參與。Humanoid 表示，新資金將用於開發下一代人形機器人平台、強化自有 KinetIQ AI 系統、推動客戶場域部署，以及加速輪式人形機器人的量產準備與規模化製造。公司目前已公開 HMND 01 Alpha 實體原型機，並在製造場域進行搬運與取放等任務測試，預計於 2026 年第 4 季將 Beta 版機器人導入製造、物流及零售等客戶場域。Bosch 將擔任 Humanoid 的委託製造夥伴，提供硬體設計、生產與供應鏈等技術支援，協助產品由原型驗證邁向規模化製造。Humanoid 另已與 Schaeffler 簽署合作協議，規劃未來在製造場域部署數千台人形機器人。

關鍵重點 | A 輪募資 1.52 億美元、估值 13.5 億美元、Bosch 委託製造、2026 年第 4 季客戶場域 Beta 部署、募資將用於啟動輪式人形機器人量產。

新聞連結 | [Humanoid](#) [Reuters](#) [HMND 01 Alpha](#)

08 Hyundai 工會將 AI 與機器人就業保障納入罷工訴求

2026/7/22 | 新聞摘要

現代汽車韓國工會因年度薪資與團體協商陷入僵局，於 7 月 13 日至 15 日發動局部罷工，日、夜班各提前 2 小時停工，並於 7 月 20 日至 22 日升級為各班停工 4 小時。除薪資、獎金、退休年齡及工時等訴求外，工會也要求公司針對 AI 與機器人自動化提出就業保障措施。現代汽車集團規劃自 2028 年起在美國喬治亞州 Metaplant 工廠導入 Boston Dynamics 的 Atlas，初期執行零件排序與備料，後續再擴展至零組件組裝等任務。雖然目前尚未公布 Atlas 導入韓國工廠的具體時程，工會仍擔心自動化可能減少工作機會與工時，要求公司在導入新型 AI 機器人前先與勞方協商。

關鍵重點 | Atlas 預計 2028 年導入美國工廠、工會要求導入前進行勞資協商。

新聞連結 | [Wall Street Journal](#) [Ars Technica](#) [Reuters](#)

09 Vicarious Surgical 啟動解散清算程序

2026/7/21 | 新聞摘要

美國手術機器人公司 Vicarious Surgical 於 7 月 21 日召開股東特別會，通過債權人利益讓與及自願解散清算方案。董事會隨後正式批准計畫，並將公司全部或絕大部分資產移交 Vicarious Liquidation，進行資產出售及債務清償。Vicarious Surgical 原先開發可經單一切口進入腹腔的微創手術機器人，但系統始終未能進入商業銷售，公司長期虧損且資金不足，在未能取得足夠融資或找到合適買方後，決定停止營運並解散。公司並規劃終止股票註冊及公開申報，完成後將正式退出手術機器人市場。

關鍵重點 | 股東通過解散清算、資產移交清算機構、手術機器人未能實現商業化、公司將終止公開申報。

新聞連結 | [MedTech Dive](#) [The Robot Report](#)

10 microagi 募資 5,500 萬美元擴大機器人訓練資料部署

2026/7/16 | 新聞摘要

德國機器人新創 microagi 完成 5,500 萬美元種子輪募資，由 Hummingbird 領投。公司將運用資金擴充 AI 模型訓練所需的運算資源、拓展實體操作資料蒐集網絡，並強化美國市場布局。microagi 本身並非製造機器人，也不自行開發基礎 AI 模型。microagi 透過 Atlas 平台連結工廠需求、既有 AI 模型與不同廠牌的機器人。先以攝影機及感測手套記錄人員執行實際任務的過程，再於模擬環境中擴增訓練資料，針對個別工廠的任務調整 AI 模型，再由 microagi 的工程師及 NVIDIA、Unitree 合作夥伴協助將機器人導入產線，上線後的新資料也持續用於模型訓練與改善。公司另透過 shift 資料蒐集網絡，在 15 個國家招募逾 2 萬名人員記錄家務及實體操作作為模型訓練資料。目前已有 5 家企業使用平台蒐集資料，其中 1 家正準備將機器人導入工廠。

關鍵重點 | 種子輪募資 5,500 萬美元、Atlas 串接工廠需求與既有機器人模型、shift 跨 15 國蒐集人類操作資料、部署後持續回收資料改善模型、目前 1 家客戶準備導入工廠。

新聞連結 | [Business Insider](#) [microagi 官方](#) [Atlas 平台](#)

11 Generative Bionics 推出具全身感測皮膚的人形機器人 GENE.01

2026/7/20 | 新聞摘要

義大利 Generative Bionics 本週在 AMD Advancing AI 2026 大會進行人形機器人 GENE.01 的美國首度展示，從概念設計到可運作平台歷時約 6 個月。其全身配置多模態感測皮膚，可偵測觸碰、物體接近、施力及溫度，並結合視覺與力覺資訊，使機器人在接觸人員前後都能感知周遭狀況並調整動作，提升人機協作的安全性。GENE.01 亦可在人員示範任務時，同步記錄動作與操作力道，補足僅靠影像資料難以判斷抓握力的限制。公司並開放 GENE.01 的機器人模型與數位分身描述，讓開發者可在 ROS、模擬及 AI 開發環境中測試應用；目前已與義大利造船集團 Fincantieri 合作，是 GENE.01 首次針對特定產業任務進行客製化開發，目標是打造可在複雜造船廠環境中執行焊接作業的人形機器人。

關鍵重點 | 全身多模態感測皮膚、偵測觸碰、同步學習動作與操作力道、開放模型、焊接機器人。

新聞連結 | [The Robot Report](#) [Generative Bionics](#) [GENE.01 官方](#) [展示影片](#)

12 Tesla 建置 Optimus 生產線 首批機器人將用於內部訓練

2026/7/23 | 新聞摘要

Tesla 已在 Fremont 工廠原 Model S 與 Model X 產線空間開始建置 Optimus 人形機器人生產線。Tesla 於 2026 年第 2 季財報電話會議暨問答網路直播中表示，Optimus 將很快開始生產，但由於多數零組件均為全新設計，且目前幾乎沒有可直接沿用的成熟供應鏈，Tesla 必須重新建立供應商體系，部分零組件則採自行設計或內製，初期階段的產能預計較為緩慢。Musk 指出，Optimus 約重 70 公斤，若在實際場域中故障倒地仍須由人員搬離，因此除了手部靈巧度外，機體的耐用性、長時間運作能力與可靠度，也是量產及部署的主要挑戰。Tesla AI 副總裁 Ashok Elluswamy 則表示，公司將讓大量 Optimus 在「Optimus Academy」中反覆練習任務，蒐集機器人成功與失敗的操作資料，透過強化學習持續改善任務執行能力。

關鍵重點 | Fremont 啟動 Optimus 生產線、供應鏈幾乎從零建立、初期產能爬坡預期緩慢、70 公斤機體面臨耐用性與可靠度挑戰、Optimus Academy 透過成功與失敗資料進行強化學習。

新聞連結 | [TESLA 2026 Q2](#) [The Verge](#) [MoneyDJ](#) [財訊](#) [Investing.com](#)

13 日本 Noetra 啟動國家級 Physical AI 基礎模型研發

2026/7/22 | 新聞摘要

日本政府支持的 Noetra 於 7 月 16 日正式啟動國產多模態基礎模型研發，作為日本經濟產業省與 NEDO 推動的 FRONTia 計畫核心。Noetra 由 Sony、SoftBank、NEC 及 Honda 等 44 家公司共同出資，並結合產業技術綜合研究所 (AIST)、Preferred Networks 等機構的技術人員，開發供 AI 機器人與 Physical AI 使用的日本國產基礎模型，使企業能在自行掌握產業資料的前提下，使用安全且可靠的 AI 系統，降低對海外基礎模型的依賴。

Noetra 將在 NVIDIA 協助下建置大型 AI 運算基礎設施，規劃配置 27,500 顆 NVIDIA Rubin GPU 及 13,750 顆 Vera CPU，提供 140MW 資料中心容量，預計於 2027 年 4 月開始建置、2028 年 6 月投入運作。模型研發將分階段推進，2026 年度先建立具日語理解、邏輯推理及指令執行能力的推論基礎模型，2028 年度發展整合文字、影像、影片及聲音的全模態模型，並於 2030 年度朝可理解空間與物理特性的「實世界原生 AI」發展。據 Reuters 報導，該計畫首年度獲得超過 3,800 億日圓政府支持；日本政府另提出於 2040 年前，在製造、造船及照護等領域導入 1,000 萬台 AI 機器人的目標。

關鍵重點 | 44 家日本企業共同出資、NEDO FRONTia 國產基礎模型計畫、配置 27,500 顆 Rubin GPU 與 13,750 顆 Vera CPU、2028 年 6 月 AI 運算設施投入運作、2030 年發展實世界原生 AI、2040 年導入 1,000 萬台 AI 機器人。

新聞連結 | [NEDO](#) [Reuters](#) [科技島](#) [Noetra](#) [NVIDIA](#) [台視財經](#) [富聯網](#)